

Physik Übung Lösungen Kinematik von Punktmassen

Aufgabe 1

- a. Since the velocity is constant, the speed is just the distance divided by time:

$$v = \frac{s}{t} \rightarrow t = \frac{s}{v} = \frac{11m}{\frac{120m}{3,6s}} \approx 0,333s \quad (1)$$

Aufgabe 2

- a. Der Basketballspieler benötigt die gleiche zeit vom Boden bis zum höchsten Punkt wie vom höchsten Punkt wieder zum Boden. Wir haben also einen freien Fall aus 1,5m Höhe.

$$y = \frac{1}{2} * gt^2$$
$$t = \sqrt{\frac{2y}{g}} = \sqrt{\frac{2 * 1,5m}{9,81 \frac{m}{s^2}}} = 0,553 s$$

The total time is twice the time to fall 1,5 m:

$$t_{ges} = 2t \approx 1,11 s \quad (2)$$

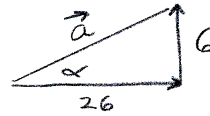
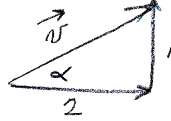
Aufgabe 3

- a. Die Geschwindigkeit ist die erste Zeitableitung des Ortes. Since the motion is in two dimensions, we need to differentiate both $x(t)$ and $y(t)$:

$$x(t) = 2t^3 + t^2 + 2t + 5$$
$$y(t) = 3t^2 - t + 7$$
$$v_x(t) = 6t^2 + 2t + 2 \rightarrow v_x(0) = 2$$
$$v_y(t) = 6t - 1 \rightarrow v_y(0) = -1$$

The magnitude and direction of $\vec{v}(0)$ is

$$|v| = \sqrt{2^2 + 1^2} \approx 2,24 \frac{m}{s}$$
$$\alpha = \arctan\left(\frac{1}{2}\right) \approx 26,6^\circ$$



- b. Die Beschleunigung ist die erste Zeitableitung der Geschwindigkeit. Since the motion is in two dimensions, we need to differentiate both $v_x(t)$ and $v_y(t)$:

$$a_x(t) = 12t + 2 \rightarrow a_x(2) = 26$$

$$a_y(t) = 6 \rightarrow a_y(2) = 6$$

$$|a| = \sqrt{26^2 + 6^2} \approx 26,7 \frac{m}{s^2}$$

$$\alpha = \arctan\left(\frac{6}{26}\right) \approx 13^\circ$$

Aufgabe 4

- a. Man benutzt die Formel für konstante Beschleunigung:

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

$$\Delta t = \frac{\Delta v}{a} = \frac{\frac{50m}{3,6s} - \frac{80m}{3,6s}}{-6 \frac{m}{s^2}} \approx 1,39s$$

- b. Der Bremsweg lässt sich folgendermaßen berechnen:

$$v^2 = v_0^2 + 2ax$$

$$x = \frac{v^2 - v_0^2}{2a} = \frac{\left(\frac{50m}{3,6s}\right)^2 - \left(\frac{80m}{3,6s}\right)^2}{2 * \left(-6 \frac{m}{s^2}\right)} \approx 25,1 m$$

Aufgabe 5

- a. Um von der Beschleunigung auf die Geschwindigkeit zu kommen muss man integrieren.

$$v(t) = \int_0^t a(t) dt = \int_0^t 4t dt = 2t^2$$

$$v(3) = 2 * 3^2 = 18 \frac{m}{s}$$

- b. Durch erneutes Integrieren kommt man auf die Positionsfunktion.

$$x(t) = \int_0^t v(t) dt = \frac{2}{3} t^3$$

$$x(3) = \frac{2}{3} 3^3 = 18 m$$

- c. Man muss zuerst die Zeit berechnen zu der das Auto die Geschwindigkeit $8 \frac{m}{s}$ hat und kann diese Zeit dann in die Positionsfunktion einsetzen.

$$v = 2t^2$$

$$t = \sqrt{\frac{v}{2}} = \sqrt{\frac{8}{2}} = 2$$

$$x(2) = \frac{2}{3} 2^3 = \frac{16}{3} m$$

Aufgabe 6

- a. Formel für konstante Beschleunigung mit $v = 0$. The initial speed is $v_0 = 90/3,6 = 25 m/s$, and the final velocity v is zero.

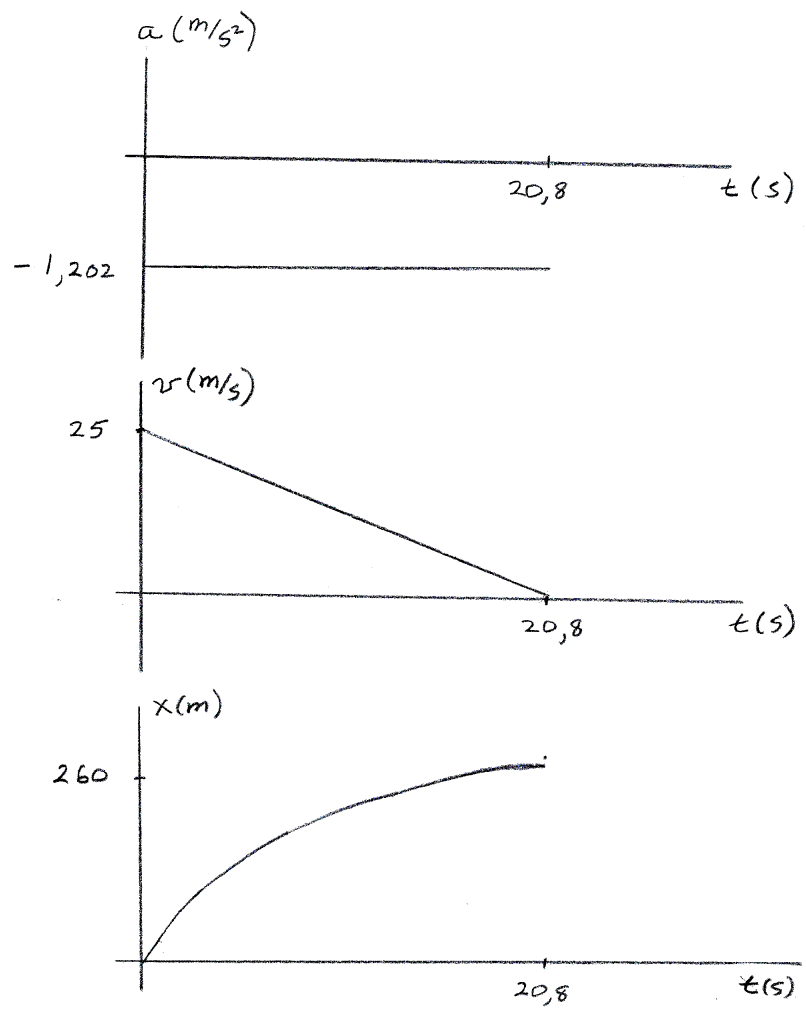
$$v^2 = v_0^2 + 2ax$$

$$a = \frac{0^2 - v_0^2}{2x} = \frac{-(\frac{90m}{3,6s})^2}{2 * 260m} \approx -1,202 \frac{m}{s^2}$$

- b.

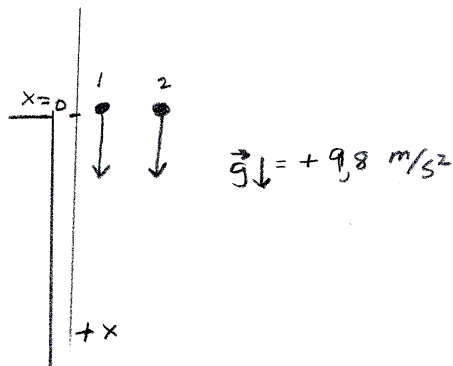
$$t = \frac{v - v_0}{a} = \frac{-\frac{90m}{3,6s}}{-1,202 \frac{m}{s^2}} \approx 20,8 s \quad (3)$$

- c. $a(t) = -1,202 m/s^2$, $v(t) = 25 - 1,202t$, and $x(t) = -0,601t^2 + 25t$. Die Graphen von $a(t)$, $v(t)$ und $x(t)$ sehen folgendermaßen aus:



Aufgabe 7

Let $x_1(t)$ be the position of Stein 1, and $x_2(t)$ be the position of Stein 2.



a. $x_1 = \frac{1}{2}gt^2$

b. Der zweite Stein hat eine Sekunde weniger Zeit am Boden der Klippe anzukommen also muss man t durch $(t-1)$ ersetzen.

$$x_2 = \frac{1}{2}g(t-1)^2 + v_0(t-1)$$

$$x_1 = x_2$$

$$\frac{1}{2}gt^2 = \frac{1}{2}g(t-1)^2 + v_0(t-1)$$

$$0 = -2t + 1 + \frac{2v_0t}{g} - \frac{2v_0}{g}$$

$$-1 + \frac{2v_0}{g} = t\left(-2 + \frac{2v_0}{g}\right)$$

$$t = \frac{-1 + \frac{2v_0}{g}}{-2 + \frac{2v_0}{g}} \approx 1,48 \text{ s}$$

$$h = \frac{1}{2}gt^2 \approx 10,7 \text{ m}$$

Aufgabe 8

- a. Man muss den Zeitpunkt herausfinden, zu dem beide Fahrzeuge die gleiche Strecke zurückgelegt haben.

$$\begin{aligned}x_1 &= \frac{1}{2}at^2 \\x_2 &= v_0t \\x_1 &= x_2 \\ \frac{1}{2}at^2 &= v_0t \\ t &= \frac{2v_0}{a} \approx 29,6 \text{ s}\end{aligned}$$

Aufgabe 9

- a. Man setzt wieder die Strecken, die die Fahrzeuge zurücklegen gleich und erhält mithilfe der Mitternachtsformel die Zeit.

$$\begin{aligned}x_1 &= \frac{1}{2}at^2 \\x_2 &= v_0t + x_0 \\ \frac{1}{2}at^2 &= v_0t + x_0 \\ 0 &= \frac{1}{2}at^2 - v_0t - x_0\end{aligned}$$

Mithilfe der Mitternachtsformel de Zeit: $\alpha = \frac{1}{2}a$ $\beta = -v_0$ $\gamma = -x_0$

$$t_1 = \frac{-\beta + \sqrt{\beta^2 - 4\alpha\gamma}}{2\alpha} = 23,7m \quad (4)$$

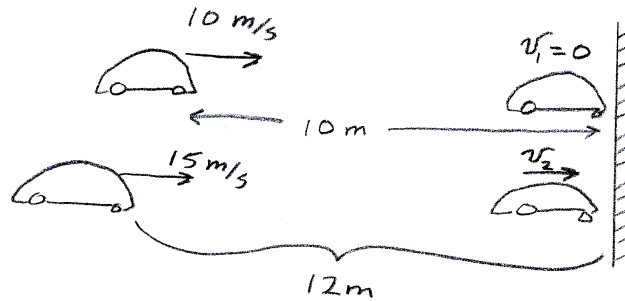
- b. Man setzt die Zeit in die Positionsfunktion ein und erhält die Strecke.

$$x_1 = \frac{1}{2}at^2 = \frac{1}{2}1,2\frac{m}{s^2}(23,7s)^2 \approx 337m \quad (5)$$

Aufgabe 10

- a. Zuerst muss man die Beschleunigung der beiden Autos ausrechnen. Anschließend kann man mit der gleichen Formel die Aufprallgeschwindigkeit berechnen.

$$\begin{aligned}v_1^2 &= v_0^2 + 2ax \\ 0^2 &= v_0^2 + 2ax \\ a &= \frac{-v_0^2}{2x} = \frac{-(10\frac{m}{s})^2}{2 * 10m} = -5\frac{m}{s^2}\end{aligned}$$



Der gleichen Formel für auto 2 mit $a = -5 \text{ m/s}^2$:

$$v_2 = \sqrt{v_0^2 + 2ax} = \sqrt{\left(15 \frac{\text{m}}{\text{s}}\right)^2 + 2\left(-5 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}\right)12\text{m}} \approx 10,25 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad (6)$$

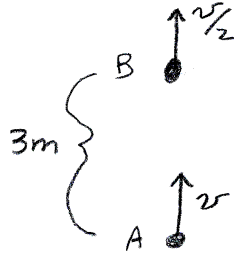
Aufgabe 11

- a. Man setzt die Näherung des TÜV mit der realen Formel gleich und kann somit auf die Reaktionszeit schließen.

$$\begin{aligned} x_{\text{näherung}} &= \frac{v}{10} * 3\text{m} = \frac{3}{10} * v[\text{m}] \\ x_{\text{real}} &= \frac{v}{3,6 \text{ s}} * t = \frac{1}{3,6} * t * v[\text{m}] \\ x_{\text{real}} &= x_{\text{näherung}} \\ t &= \frac{\frac{3}{10} * v[\text{m}]}{\frac{1}{3,6} * v[\frac{\text{m}}{\text{s}}]} \\ t &= 1,08[\text{s}] \end{aligned}$$

- b. Man muss den genäherten Bremsweg berechnen und diesen in die zeitunabhängige Formel für konstante Beschleunigung einsetzen. Dies geht am einfachsten mithilfe eines Zahlenwertes, z.B. $36 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 10 \text{ m/s}$.

$$\begin{aligned} x &= \left(\frac{36}{10}\right)^2 \approx 12,96 \text{ m} \\ v^2 &= v_0^2 + 2ax \\ a &= \frac{(0^2 - v_0^2)}{2x} = \frac{(-10 \frac{\text{m}}{\text{s}})^2}{2 * 12,96\text{m}} \approx -3,86 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \end{aligned}$$



Aufgabe 12

a. $v = v_0/2$. Formel für constante Beschleunigung:

$$v^2 = v_0^2 + 2as$$

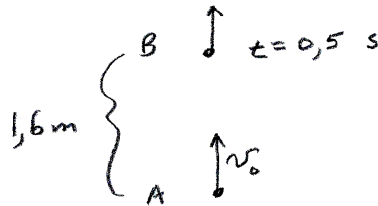
$$\left(\frac{v_0}{2}\right)^2 = v_0^2 - 2(9,8)3$$

$$\frac{3}{4}v_0^2 = 2(9,8)3$$

$$v_0 = \sqrt{8(9,8)} \approx 8,85 \text{ s}$$

Aufgabe 13

As the ball travels upward, it has a constant acceleration of g downward.



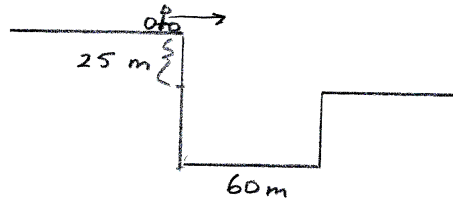
a.

$$x = \frac{1}{2}gt^2 + v_0t$$

$$1,6 = \frac{1}{2}(-9,8)(0,5)^2 + v_0(0,5)$$

$$v_0 \approx 5,65 \frac{m}{s}$$

Aufgabe 14



a. We first calculate the time it takes for the Motorrad to fall 25 meters:

$$\Delta y = \frac{1}{2}gt^2$$

$$t = \sqrt{\frac{2 * \Delta y}{g}} = \sqrt{\frac{2 * 25m}{9,81 \frac{m}{s^2}}} = 2,26 s$$

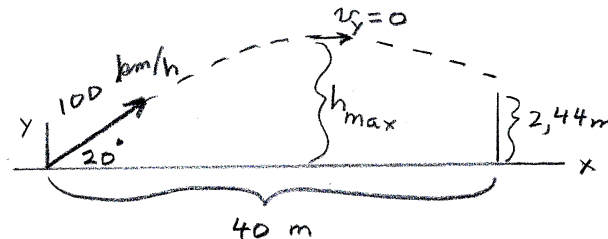
b. The Motorrad will travel horizontally a distance 60 m for a time of 2,26 s:

$$\Delta x = v_0 * t$$

$$v_0 = \frac{\Delta x}{t} = \frac{60 m}{2,26 s} = 26,5 \frac{m}{s}$$

Aufgabe 15

The best approach is to analyze the horizontal, $x(t)$, and the vertical, $y(t)$, directions independently.



- a. First, for the horizontal direction the velocity v_x equals $v_x = v \cos(20^\circ)$. The horizontal acceleration is zero: $a_x = 0$.

$$\begin{aligned}\Delta x &= v_{0x} * t \\ t &= \frac{\Delta x}{v_{0x}} = \frac{40 \text{ m}}{\frac{100 \text{ m}}{3,6 \text{ s}} * \cos 20^\circ} = 1,53 \text{ s}\end{aligned}$$

- b. For the vertical direction, the initial $v_y = v_{0y}$ equals $v_{0y} = v \sin(20^\circ)$. The vertical acceleration is $-g$, $a_y = -g$.

$$\begin{aligned}y(t) &= v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 \\ y(1,53 \text{ s}) &= \frac{100 \text{ m}}{3,6 \text{ s}} * \sin 20^\circ * 1,53 \text{ s} - \frac{1}{2} * 9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} * (1,53 \text{ s})^2 = 3,05 \text{ m}\end{aligned}$$

- c. Der Ball hat die maximale Höhe bei $v_y = 0$

$$\begin{aligned}v_y(t) &= v_{0y} - gt \\ 0 &= v_{0y} - gt \\ t &= \frac{v_{0y}}{g} = \frac{\frac{100 \text{ m}}{3,6 \text{ s}} * \sin 20^\circ}{9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}} = 0,968 \text{ s}\end{aligned}$$

- d.

$$\begin{aligned}y(t) &= v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 \\ y(0,968 \text{ s}) &= \frac{100 \text{ m}}{3,6 \text{ s}} * \sin 20^\circ * 0,968 \text{ s} - \frac{1}{2} * 9,81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} * (0,968 \text{ s})^2 = 4,6 \text{ m}\end{aligned}$$

- e. Der Fußballspieler schießt über das Tor hinaus.

Aufgabe 16

As with the previous problem, the best approach is to analyze the horizontal, $x(t)$, and the vertical, $y(t)$, directions independently.

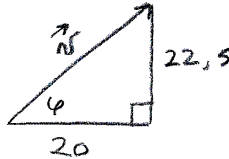
- a. First, the horizontal direction where v_x is constant.

$$\begin{aligned}\Delta x &= v_{0x} * t \\ v_{0x} &= \frac{\Delta x}{t} = \frac{100 \text{ m}}{5 \text{ s}} = 20 \frac{\text{m}}{\text{s}}\end{aligned}$$

Now, for the vertical direction where the acceleration is $-g$.

$$\begin{aligned}
 y(t) &= y_0 + v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 \\
 y(5s) &= 0 \\
 0 &= 10 + v_{0y}(5) - \frac{1}{2}(9,8)(5)^2 \\
 v_{0y} &= \frac{-10m + \frac{1}{2} * 9,81 \frac{m}{s^2} * (5s)^2}{5s} \approx 22,5 \frac{m}{s}
 \end{aligned}$$

We know the two components of the initial velocity, so we can find the magnitude and direction of $\vec{v}_0 = v_{0x}\hat{i} + v_{0y}\hat{j}$:

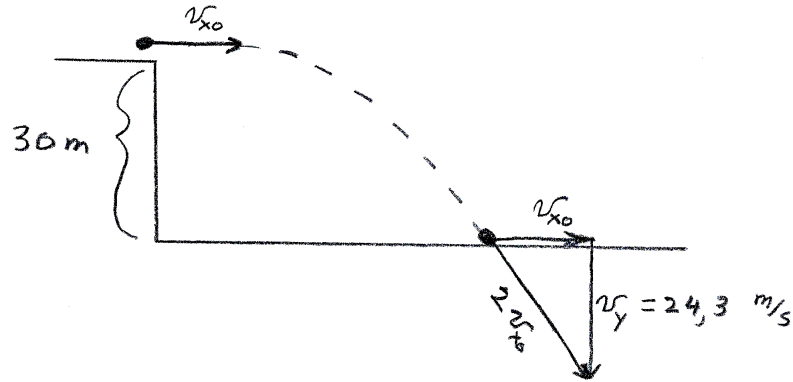


$$\begin{aligned}
 |v| &= \sqrt{v_{0x}^2 + v_{0y}^2} \\
 &= \sqrt{\left(20 \frac{m}{s}\right)^2 + \left(22,5 \frac{m}{s}\right)^2} \approx 30,1 \frac{m}{s} \\
 \varphi &= \arctan \frac{v_{y0}}{v_{x0}} \\
 &= \arctan \frac{22,5 \frac{m}{s}}{20 \frac{m}{s}} \approx 48,4^\circ
 \end{aligned}$$

Aufgabe 17

- a. Since we know how tall the cliff is, and that $v_{y0} = 0$, we can find the vertical component v_y of the ball when it hits the ground.

$$\begin{aligned}
 v_y^2 &= v_{y0}^2 + 2g\Delta y \\
 v_y^2 &= 2g\Delta y \\
 v_y &= \sqrt{2g\Delta y} \\
 &= \sqrt{2 * 9,81 \frac{m}{s^2} * 30m} \approx 24,3 \frac{m}{s}
 \end{aligned}$$



We also know that $|\vec{v}| = 2v_x$ when the ball hits the ground:

$$\begin{aligned}
 |v| &= \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = 2 * v_x \\
 4v_x^2 &= v_x^2 + v_y^2 \\
 v_x &= \sqrt{\frac{v_y^2}{3}} = \sqrt{\frac{(24,3 \frac{m}{s})^2}{3}} \approx 14 \frac{m}{s}
 \end{aligned}$$

Aufgabe 18

a. For circular motion, $v = \omega R$:

$$\begin{aligned}
 v &= \omega * R \\
 &= \frac{2\pi}{T} * R = \frac{2\pi}{24 * 3600s} * 6371000m \approx 463 \frac{m}{s}
 \end{aligned}$$

For circular motion, the acceleration towards the center is $\omega^2 R = v^2/R$:

$$\begin{aligned}
 a_z &= \omega^2 * R \\
 &= \left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 * R = \left(\frac{2\pi}{24 * 3600s}\right)^2 * 6371000m \approx 0,0337 \frac{m}{s^2}
 \end{aligned}$$

b.

$$\begin{aligned}
 v &= \omega * R \cos \varphi \\
 &= \frac{2\pi}{T} * R \cos \varphi = \frac{2\pi}{24 * 3600s} * 6371000m * \cos(48,5^\circ) \approx 307 \frac{m}{s} \\
 a_z &= \omega^2 * R \cos \varphi \\
 &= \left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 * R \cos \varphi = \left(\frac{2\pi}{24 * 3600s}\right)^2 * 6371000m * \cos(48,5^\circ) \approx 0,0223 \frac{m}{s^2}
 \end{aligned}$$

Aufgabe 19

- a. Since the motion is in a circle of radius R with a constant speed v , the acceleration is toward the center with a value of a_z :

$$a_z = \frac{v^2}{R} = \frac{\left(\frac{1800m}{3,6s}\right)^2}{3500m} \approx 71,43 \frac{m}{s^2} = 7,281g \quad (7)$$

Aufgabe 20

- a. The motion has a constant angular acceleration of ψ , and starts with $\omega_0 = 0$:

$$\begin{aligned} \omega &= \psi * t \\ &= 1 \frac{rad}{s^2} * 4s = 4 \frac{rad}{s} \end{aligned}$$

- b. The acceleration has two components, a_z towards the center, and a_r tangential to the circle. $a^2 = |\vec{a}|^2 = a_z^2 + a_r^2$:

$$\begin{aligned} a &= \sqrt{(a_z)^2 + (a_r)^2} \\ a_z &= \omega^2 R = \left(4 \frac{rad}{s}\right)^2 (2m) = 32 m/s \\ a_r &= \psi R = (1 rad/s^2)(2m) = 2 m/s \\ a &= \sqrt{32^2 + 2^2} \approx 32,06 m/s \end{aligned}$$

- c. After 6 s, $\omega = 6 rad/s$:

$$\begin{aligned} v &= \omega * R \\ &= (1 rad/s^2)(6s) * 2m = 12 \frac{m}{s} \end{aligned}$$

- d.

$$\begin{aligned} \varphi(t) &= \frac{1}{2} \psi t^2 \\ \varphi(6s) &= \frac{1}{2} * 1 \frac{rad}{s^2} * (6s)^2 = 18 rad \end{aligned}$$

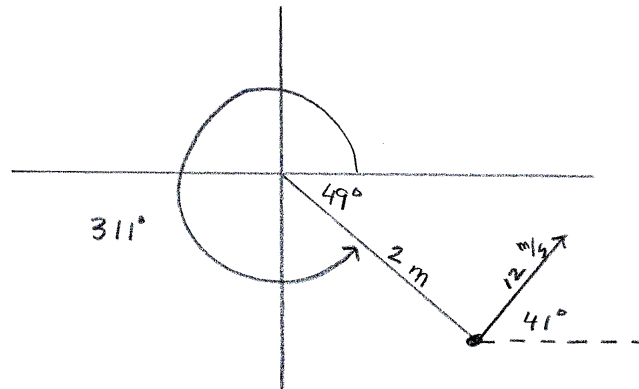
18 rad ist $\frac{18}{2\pi} = 2,865 rev$.

$$\varphi(6s) = 0,865 * 360^\circ \approx 311^\circ \quad (8)$$

$$x = (2m) * \cos(311^\circ) \approx 1,32m$$

$$y = (2m) * \sin(311^\circ) \approx -1,5m$$

\vec{v} is perpendicular to R , and at an angle of $311 - 270 = 41^\circ$.



$$v_x = 12 \frac{m}{s} * \sin(41,3^\circ) \approx 7,92 \frac{m}{s}$$

$$v_y = 12 \frac{m}{s} * \cos(41,3^\circ) \approx 9,01 \frac{m}{s}$$

Aufgabe 21

a. Since $v(t)$ is not constant, we need to integrate to find x .

$$\frac{dx}{dt} = v = v_0 e^{-\alpha t}$$

$$dx = v_0 e^{-\alpha t} * dt$$

$$\int_0^x dx' = \int_0^t v_0 e^{-\alpha t'} * dt'$$

$$x = \frac{v_0}{\alpha} (1 - e^{-\alpha t})$$

$$\rightarrow x_{max} = \frac{v_0}{\alpha}$$

Aufgabe 22

a. The acceleration is the first derivative of $v(t)$:

$$\begin{aligned}a(t) &= \frac{dv}{dt} \\ &= 11 * e^{-t} \\ a(10s) &= 11 * e^{-10} \approx 5 * 10^{-4} \frac{m}{s^2}\end{aligned}$$

b.

$$v_{max} = 11 \frac{m}{s} \tag{9}$$

c. Since v is not constant, we need to integrate to find $x(t)$:

$$\begin{aligned}x(t) &= \int_0^t 11 - 11e^{-t} \\ x(t) &= 11t - 11 * (1 - e^{-t})\end{aligned}$$

d. $x(10s) = 99m$